

GSI010 - Programação Lógica  
Resolvendo problemas com Programação Lógica

# Nesta aula

- ▶ Busca no espaço de estados

# Busca no espaço de estados

## Método

Considerar a existência de um **agente**, que possui **ações** para modificar os **estados** do mundo.

## Simplificações

- ▶ o **estado** do mundo só muda quando o **agente** faz uma **ação**
- ▶ meta do agente é fazer o mundo atingir um **estado** pré-definido

# Exemplo: O mundo do aspirador

Agente: aspirador-robô

Qual é a melhor forma de aspirar sujeira?

Ações

- ▶ entrarSala1
- ▶ entrarSala2
- ▶ aspirar

Estados do mundo

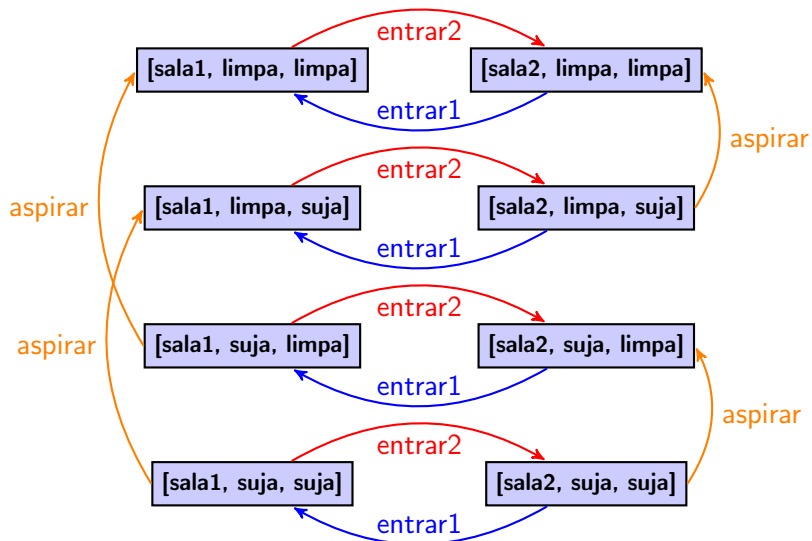
- ▶ sala 1 suja
- ▶ sala 1 limpa
- ▶ sala 2 suja
- ▶ sala 2 limpa

# Espaço de estados

Um grafo de estados tem

- ▶ conjunto de estados (nós/vértices)
- ▶ conjunto de ações - transições entre estados - arestas

# Exemplo

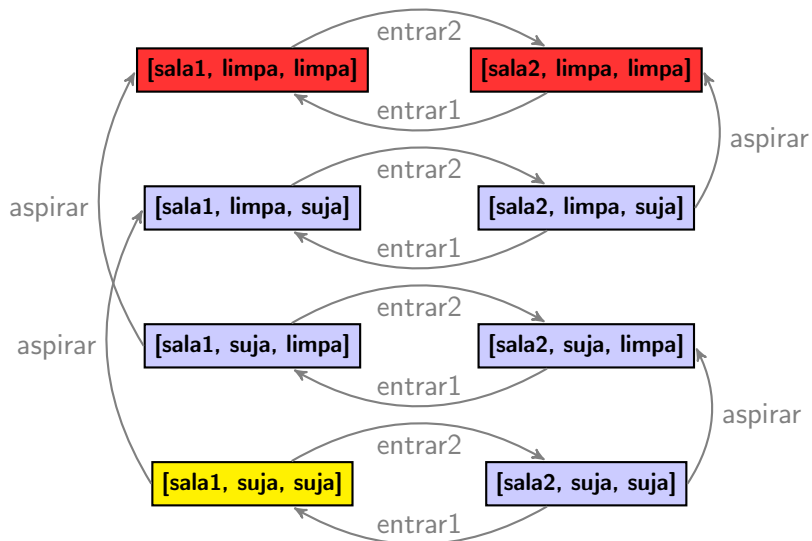


# Espaço de estados

## Problema deve tem definido

- ▶ estado inicial
- ▶ estados finais - meta do agente

## Exemplo: estados inicial e finais



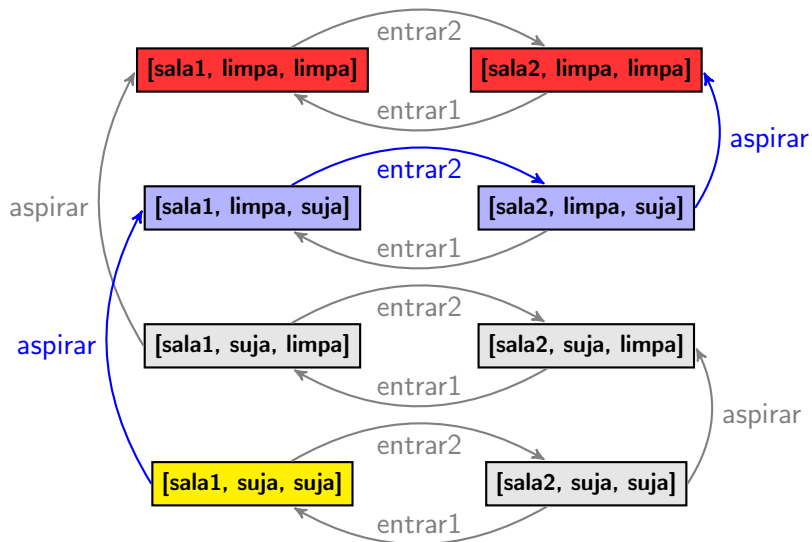


# Espaço de estados

## Solução do problema

- ▶ sequência de ações que quando executadas fazem o mundo sair do estado inicial e chegar em um estado final

## Solução do problema



# Representação de estados

Estados são representados por estruturas

Estrutura de estados do Aspirador-robô

- ▶ lista com três elementos
  - ▶ [SalaAgente, Sala1Estado, Sala2Estado]
  - ▶ SalaAgente pode ser sala1 ou sala2
  - ▶ Sala1Estado pode ser limpa ou suja
  - ▶ Sala2Estado pode ser limpa ou suja

Exemplo: representação

```
estado_inicial([sala1, suja, suja]).  
meta([_, limpa, limpa]).
```

1  
2  
3

# Ações – como representar ações?

## Predicado

```
acao(Acao, EstadoAnterior, EstadoPosterior) :- condicoes, efeitos.
```

1

- ▶ Acao – ação sendo realizada
- ▶ EstadoAnterior – estado do mundo atual
- ▶ EstadoPosterior – estado do mundo após a Acao
- ▶ condicoes, efeitos – pré-condições de realização da Acao e efeitos resultantes dela

## Exemplo: ação aspirar

```
acao(Acao, EstadoAnterior, EstadoPosterior) :- condicoes, efeitos.
```

1

### Ação aspirar

```
acao(aspirar, [SalaAntes, Sala1antes, Sala2antes],  
      [SalaDepois, Sala1depois, Sala2depois]):-  
  SalaAntes = sala1, Sala1antes = suja, %condicoes  
  SalaDepois = sala1, Sala1depois = limpa, Sala2antes = Sala2depois. %efeitos
```

1

2

3

4

5

```
acao(aspirar, [SalaAntes, Sala1depois, Sala2antes],  
      [SalaDepois, Sala1depois, Sala2depois]):-
```

6

7

```
  SalaAntes = sala2, Sala2antes = suja,
```

8

```
  SalaDepois = sala1, Sala1antes = Sala1depois, Sala2depois = limpa.
```

9

10

# Representação de ações

## Ação aspirar

```
acao(aspirar, [SalaAntes, Sala1antes, Sala2antes],  
      [SalaDepois, Sala1depois, Sala2depois]):-  
  SalaAntes = sala1, Sala1antes = suja, %condicoes  
  SalaDepois = sala1, Sala1depois = limpa, Sala2antes = Sala2depois. %efeitos
```

1  
2  
3  
4  
5

## Ações: resumido

```
acao(entrar1,[sala2, S1, S2], [sala1, S1, S2]).  
acao(entrar2,[sala1, S1, S2], [sala2, S1, S2]).  
acao(aspirar,[sala1, suja, S2], [sala1, limpa, S2]).  
acao(aspirar,[sala2, S1, suja], [sala1, S1, limpa]).
```

1  
2  
3  
4  
5

# Ações aplicáveis

## Aplicável

Uma ação  $A$  é aplicável a um estado  $E$  se suas precondição são satisfeitas para esse estado.

## Encontrar ações aplicáveis: exemplo

```
?- findall(A, acao(A, [sala2, limpa, suja], _), Acoes).  
Acoes = [entrar1, aspirar].
```

1  
2

# Estados sucessores

## Estados sucessores

Estado alcançável por meio de apenas uma ação.

```
?- findall(E, acao(_, [sala2, limpa, suja], E), Estados).  
Estados = [[sala1, limpa, suja], [sala2, limpa, limpa]].
```

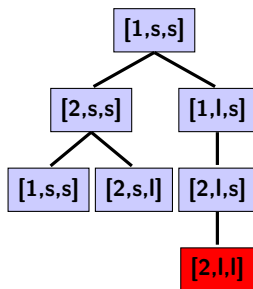
1  
2



# Árvore de busca

## Árvore de busca

Desdobramento das possibilidades de estados obtidos como efeito da aplicação de sequências de ações



# Estratégias de busca

## Estratégia descreve

Como fazer para encontrar solução na árvore de busca.

## Opções de estratégias

- ▶ busca aleatória
  - ▶ escolhe aleatoriamente para onde ir
- ▶ busca em largura
  - ▶ explora as possibilidades “um nível por vez”
- ▶ busca em profundidade
  - ▶ explora as possibilidades uma sequência por vez
- ▶ busca pelo menor custo
  - ▶ usa informação de avaliação das ações realizadas
- ▶ busca pela melhor estimativa
  - ▶ usa estratégia para avaliar aproximadamente boas alternativas
- ▶ busca ótima  $A^*$ 
  - ▶ busca melhor solução possível

# Referências

- ▶ Slides – Busca no espaço de estados (Parte I) – Prof. Dr. Silvio do Lago Pereira