

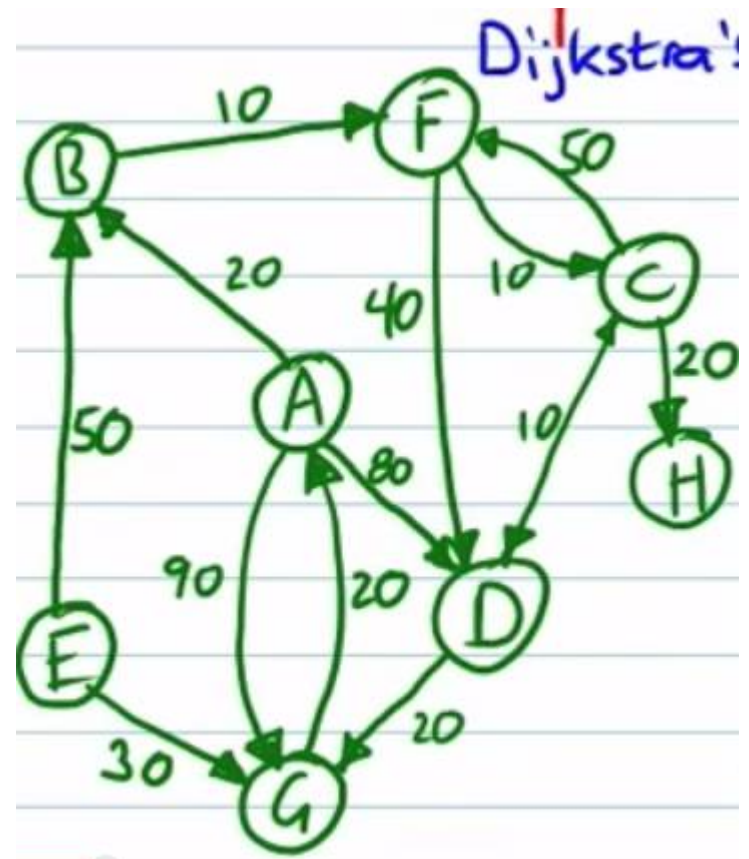
Algoritmo de Dijkstra

Caminhos mínimos em Grafos

- Considere um grafo orientado ponderado $G = (V, E)$ em que cada aresta possui um rótulo não negativo associado que define o custo da aresta, e um dos vértices é especificado como *origem*.
- Nosso problema é determinar quais são os caminhos mais curtos do vértice origem para cada um dos demais vértices em V e os seus custos.
- O caminho ***mais curto*** ou ***mínimo*** é definido pelo o caminho cuja soma dos custos dos vértices encontrados no caminho é mínimo.

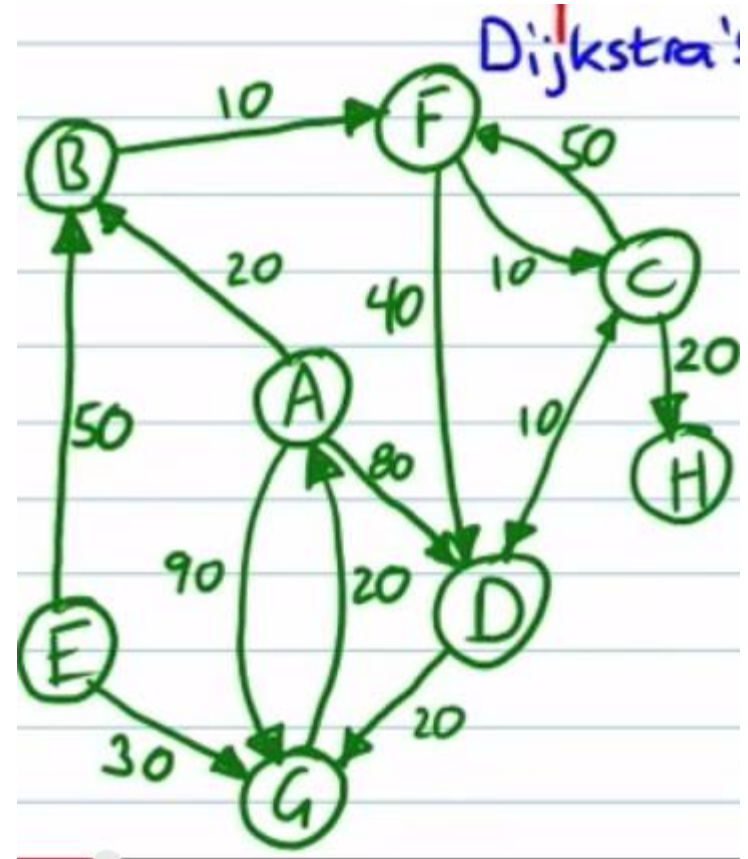
Grafo direcionado – (arestas com 'setas') (**digrafo**)

Grafo ponderado – grafos com pesos (arestas com 'números')



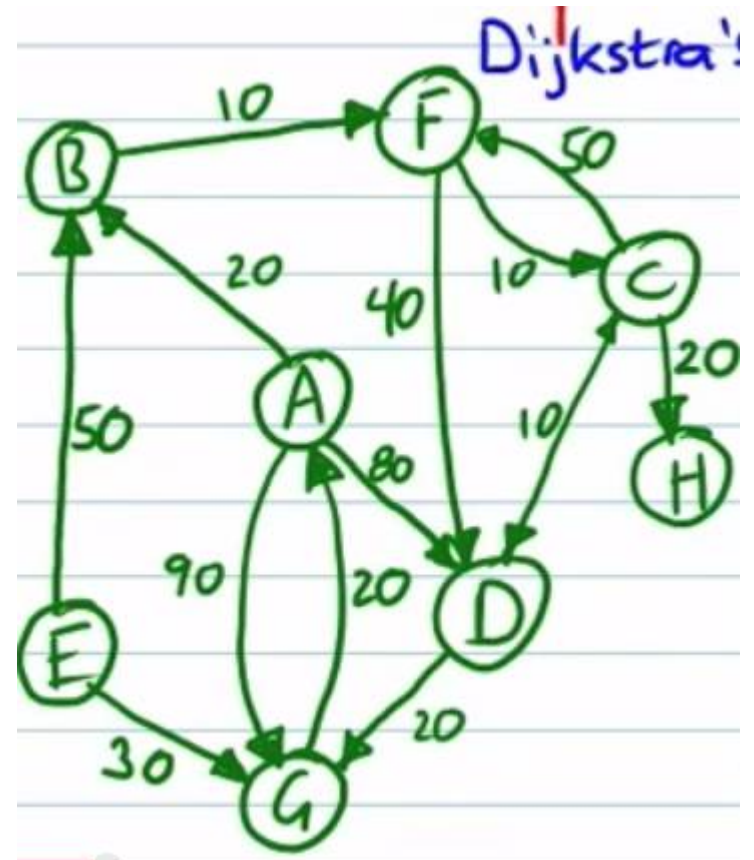
Algoritmo de Dijkstra

- O algoritmo de **Dijkstra** permite encontrar o menor caminho entre um nó origem (ex. **A**) e todos os outros vértices do grafo



Dijkstra

- Inicia em A, e verifica as saídas de A
 - De A podemos ir para
 - B
 - D
 - G
 - Estabelecemos o custo olhando o peso das



Dijkstra

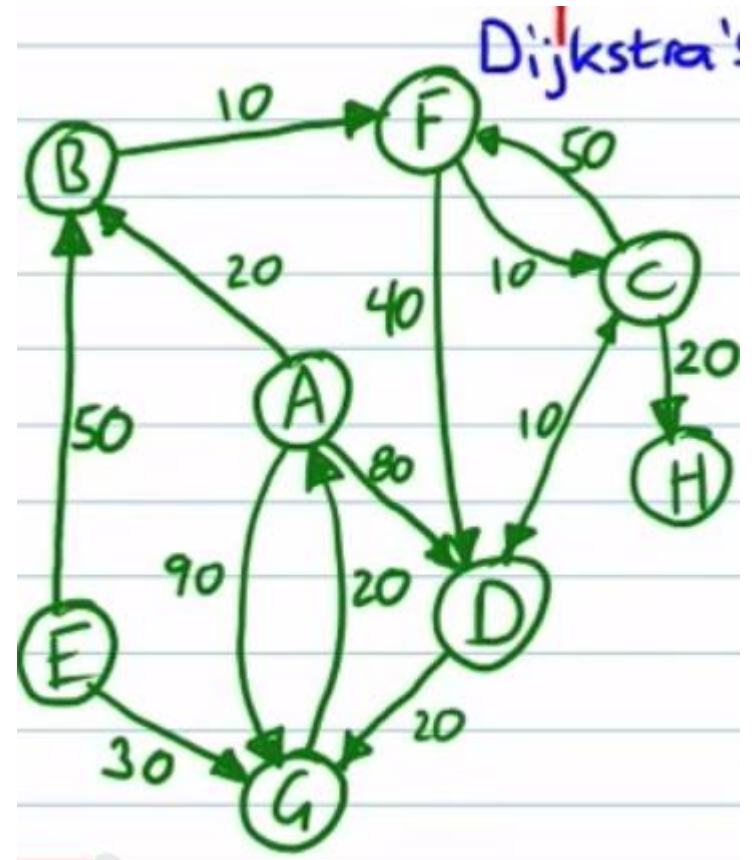
- Custos

- De A podemos ir para

- B = 20
- D = 80
- G = 90

- Outros nós:

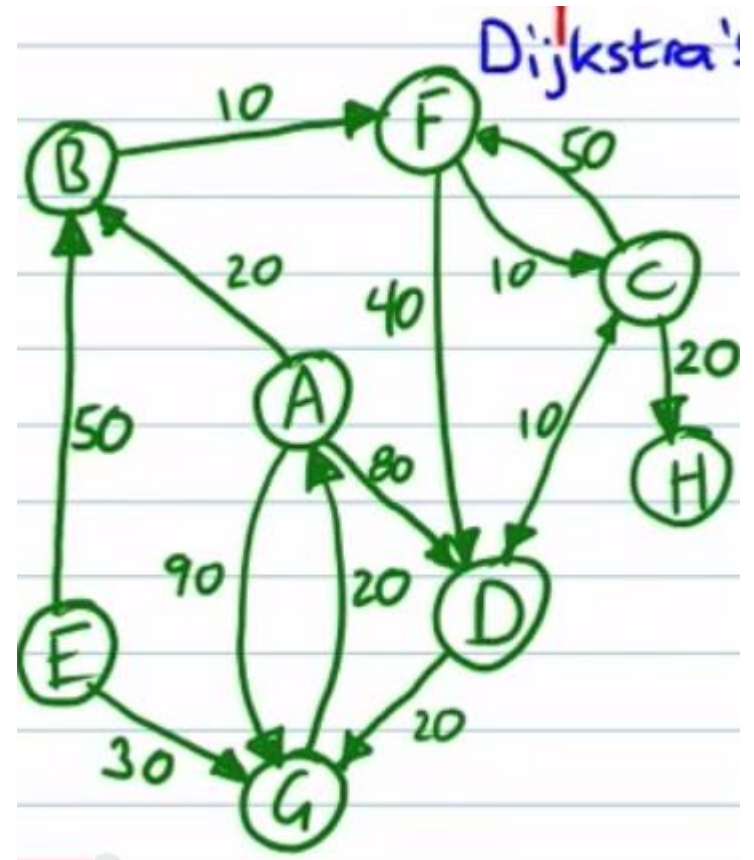
- Custo infinito (não é possível acessar)



- Como já sabemos que o menor caminho saindo de A é ir para B, vamos no próximo passo analisar o menor caminho entre B e os outros nós da rede.

Dijkstra

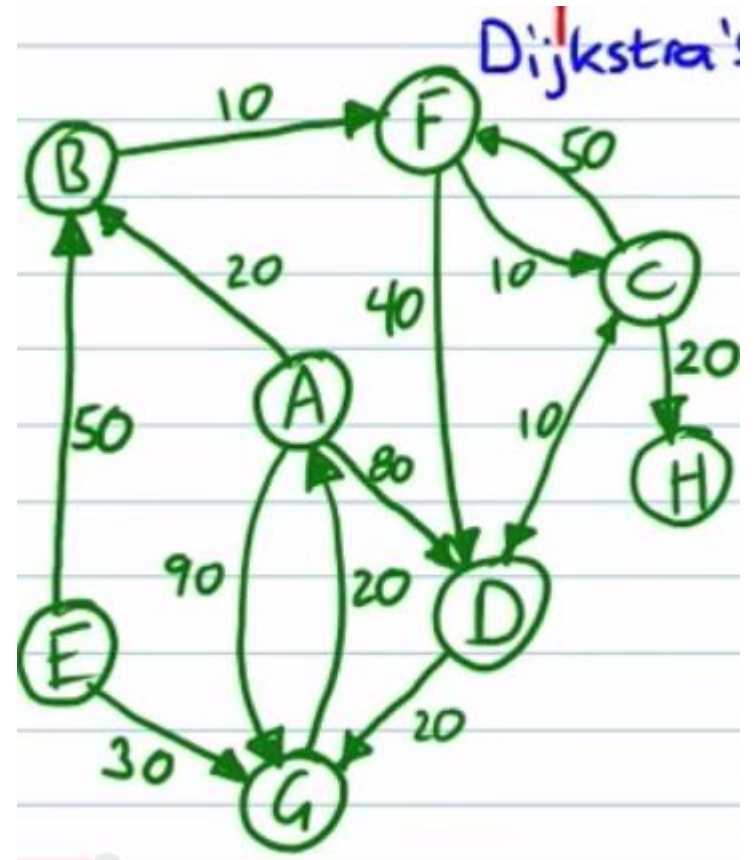
- Inicia em B, e verifica as saídas de B
 - De B podemos ir para
 - F
 - Estabelecemos o custo olhando o peso das arestas



Dijkstra

- Custos

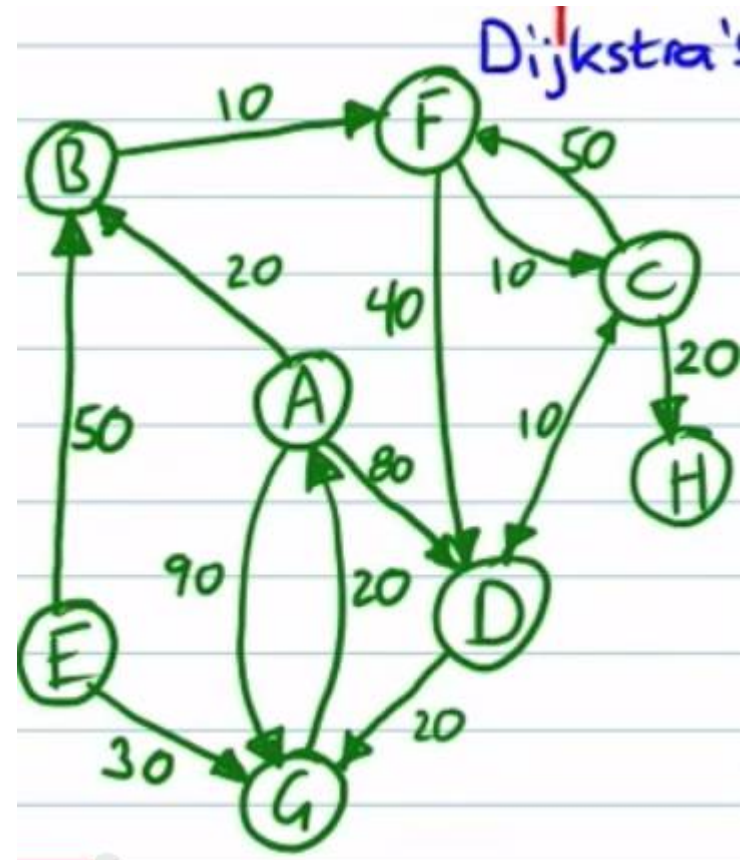
- De B podemos ir para
 - F = 10
- Outros nós:
 - Custo infinito (não é possível acessar)



Dijkstra

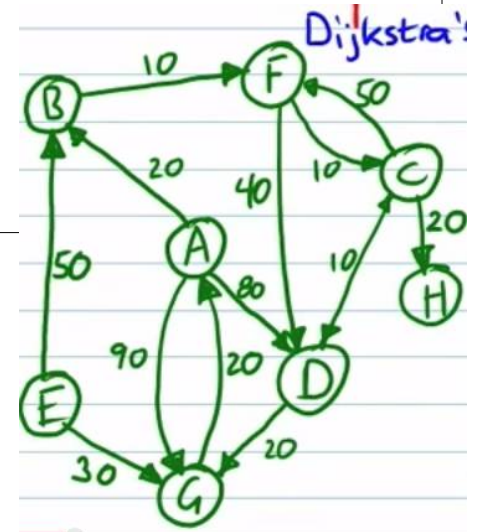
- Custos

- De B podemos ir para
 - $F = 10$
- O custo para chegar em F a partir de A era infinito. Agora podemos chegar em F por meio de B
- O custo para chegar em F é então somado ao custo para chegar em B



- E o custo dos outros nós não acessíveis por B?
 - Nada muda, copiamos então o custo anterior
 - Exemplo:
 - Custo para ir de A até E: ∞ – mantém infinito
 - Custo para ir de A até G: 90 – mantém 90

Dijkstra

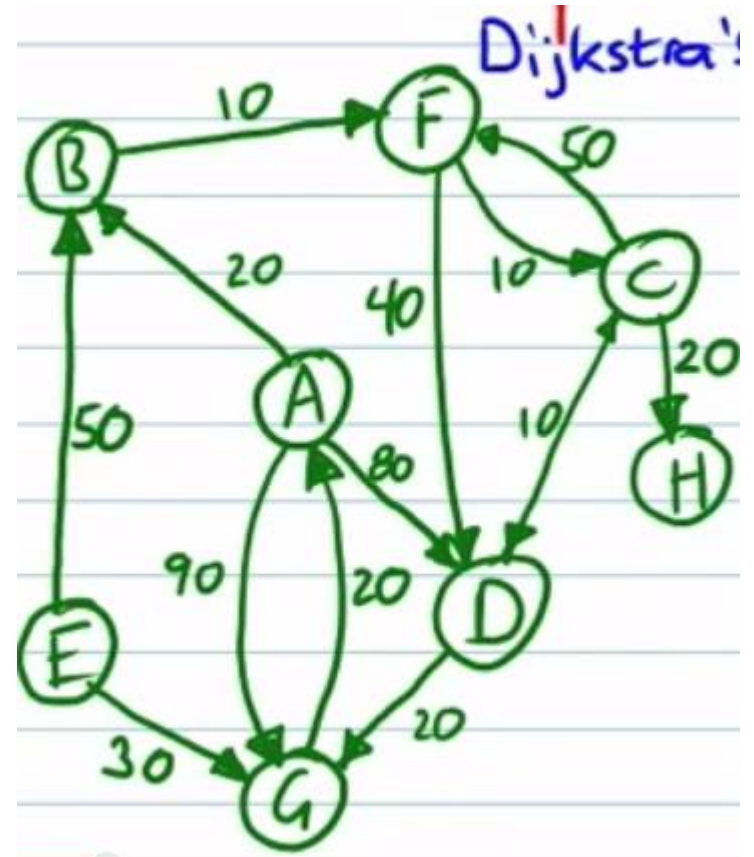


de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf

Já sabemos então que o menor caminho entre A e F é de custo 30, e é formado pelo seguinte caminho: A,B,F

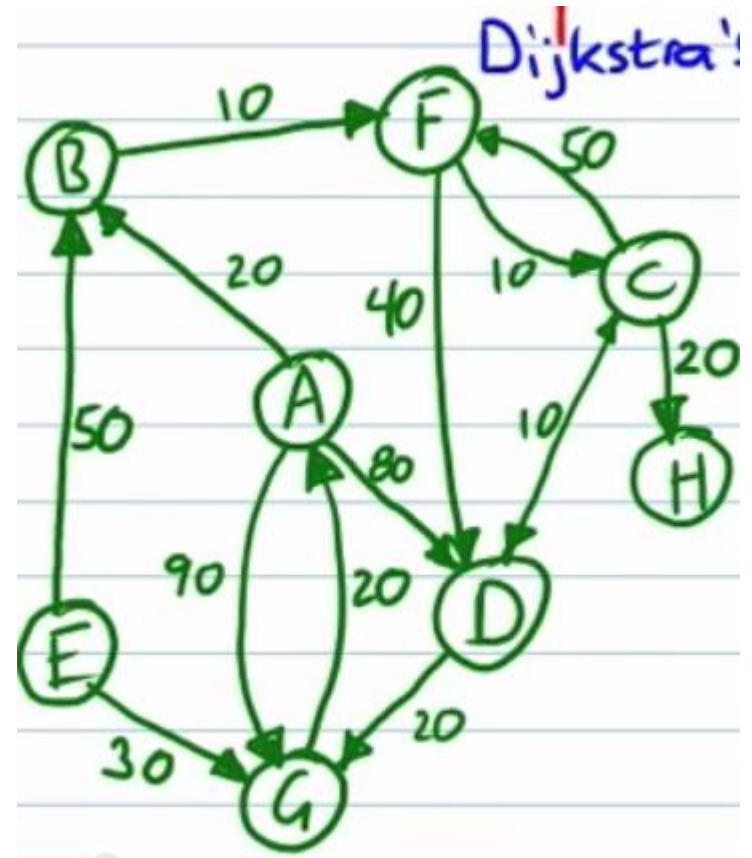
Dijkstra

- Inicia em F, e verifica as saídas de F
 - De F podemos ir para
 - C
 - D
 - Estabelecemos o custo olhando o peso das arestas



Dijkstra

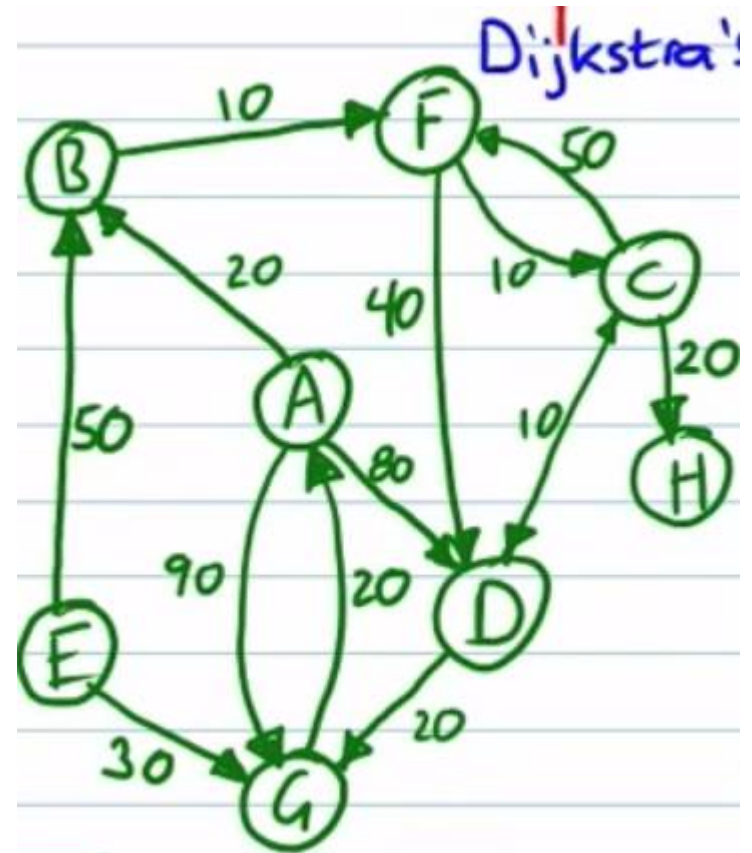
- Inicia em F, e verifica as saídas de F
 - De F podemos ir para
 - C = 10
 - D = 40
 - Outros nós:
 - Custo infinito (não é possível acessar)



Dijkstra

- Custos

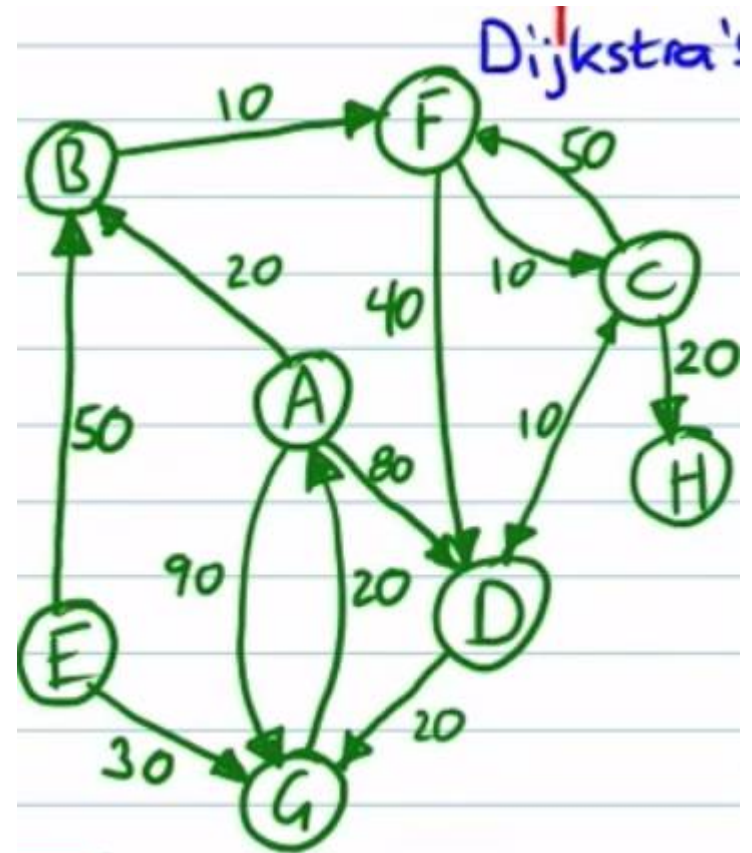
- De F podemos ir para
 - $C = 10$
- O custo para chegar em C a partir de A era infinito. Agora podemos chegar em C por meio de F
- O custo para chegar em C é então somado ao custo para chegar em F



Dijkstra

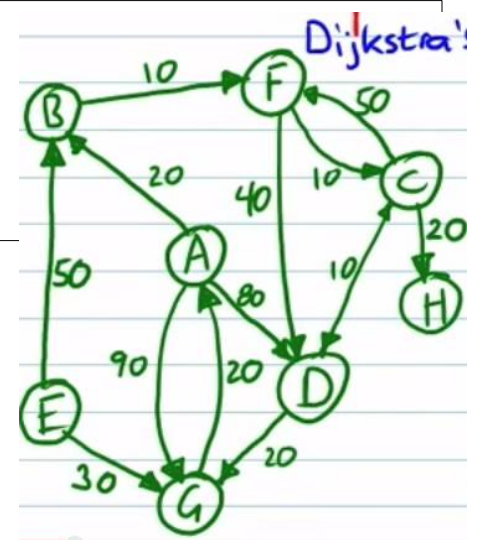
- Custos

- De F podemos ir para
 - D = 40
- O custo para chegar em D a partir de A era **80**. Agora podemos chegar em D por meio de F
- O custo para chegar em D é então somado ao custo para chegar em F



- Antes, para sair de A e chegar em D o custo era 80
- Agora, para sair de A e chegar em D, via F, o custo é 70. Então devemos manter este como sendo o menor caminho entre A e D
- Não há mudanças nos outros caminhos de A

Qual o menor caminho?

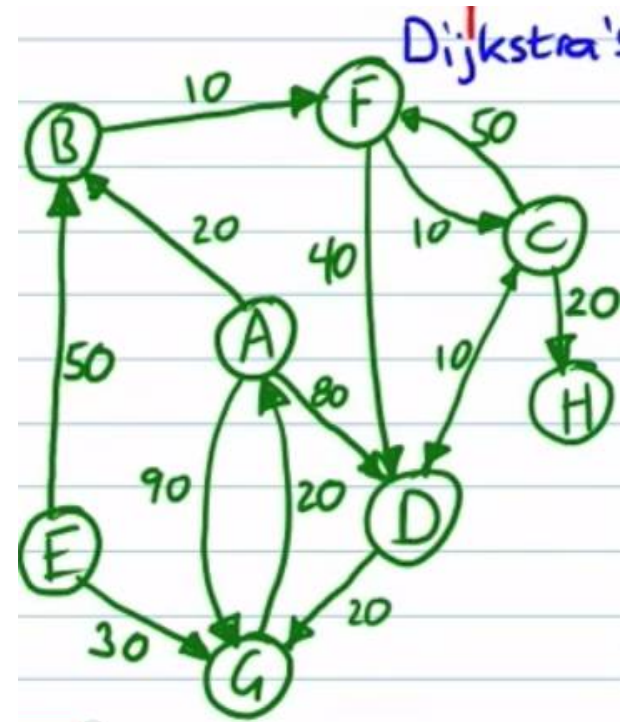


de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf

Já sabemos então que o menor caminho entre A e C é de custo 40, e é formado pelo seguinte caminho: A,B,F,C

Dijkstra

- Inicia em C, e verifica as saídas de C
 - De C podemos ir para
 - H
 - D
 - F
 - Estabelecemos o custo olhando o peso das

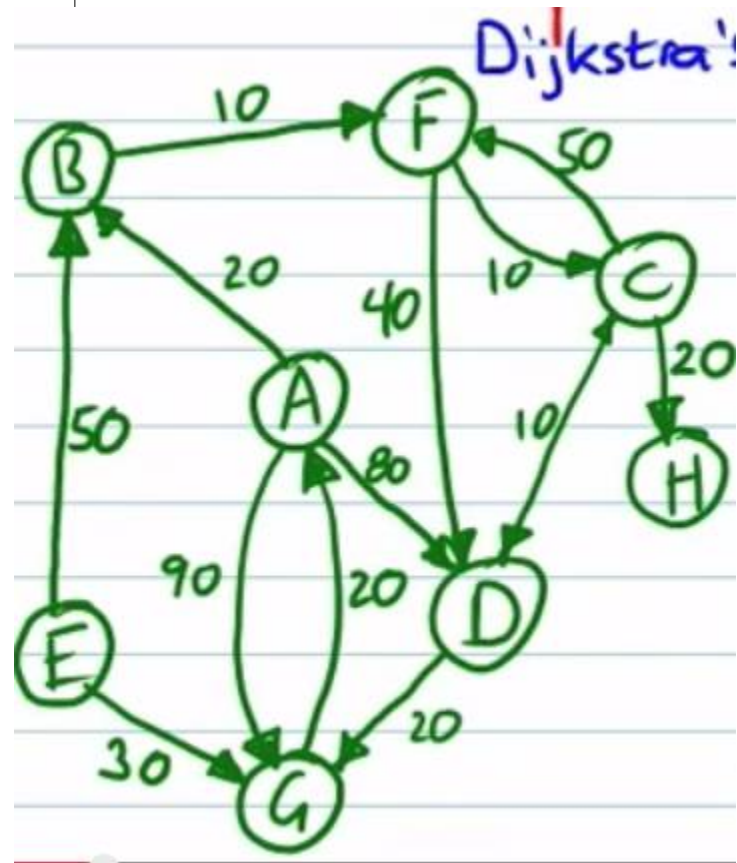


Dijkstra

- Custos

- De C podemos ir para

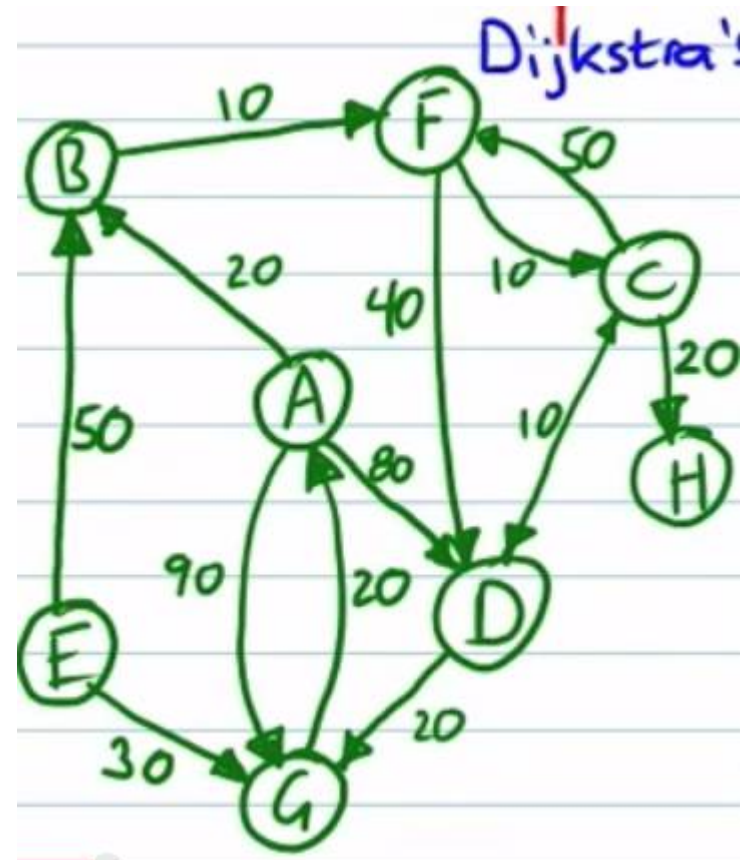
- H = 20
 - D = 10
 - F = 50



Dijkstra

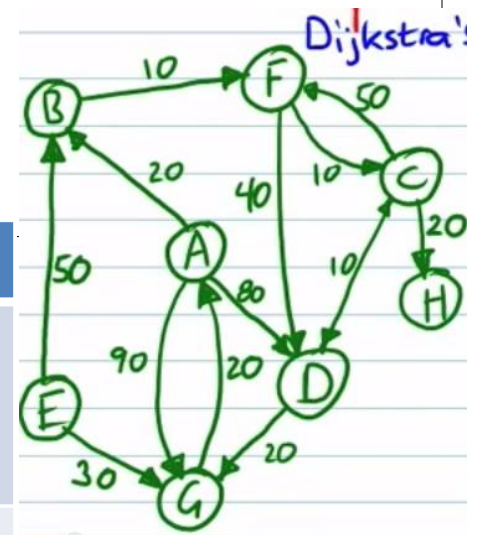
- Custos

- De C podemos ir para
 - $H = 20$
- O custo para chegar em H a partir de A era infinito. Agora podemos chegar em H por meio de C
- O custo para chegar em H é então somado ao custo para chegar em C



Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C							60 de:C

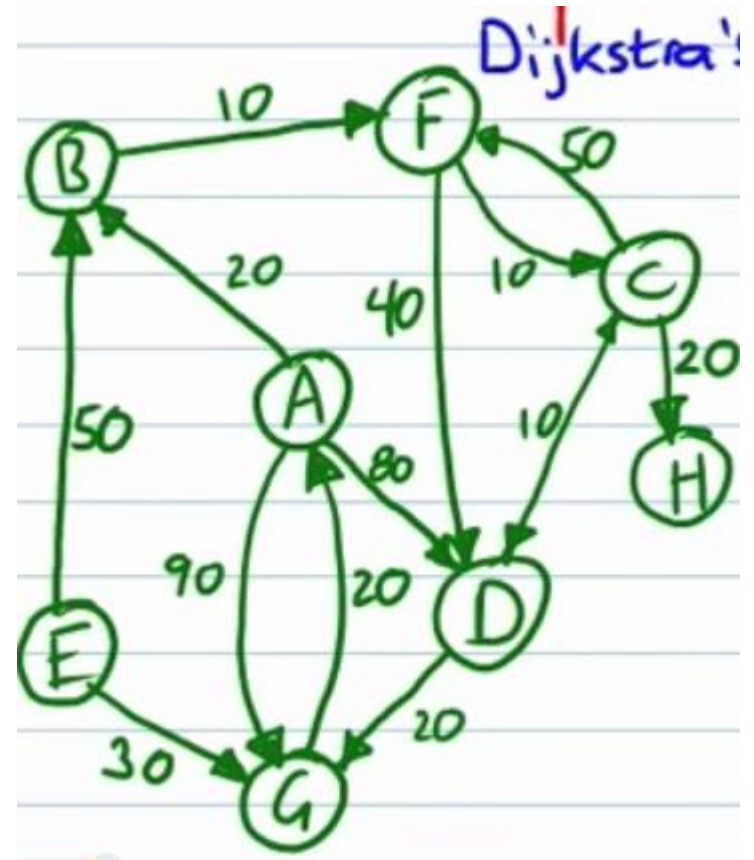


Dijkstra

- Custos

- De C podemos ir para

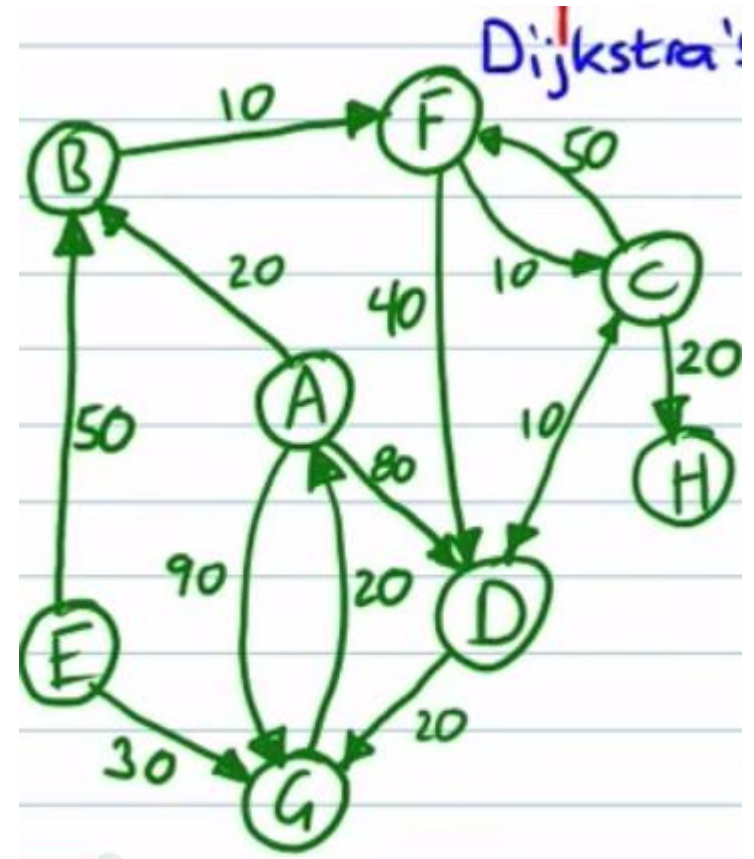
- H = 20
- D = 10
- F = 50



Dijkstra

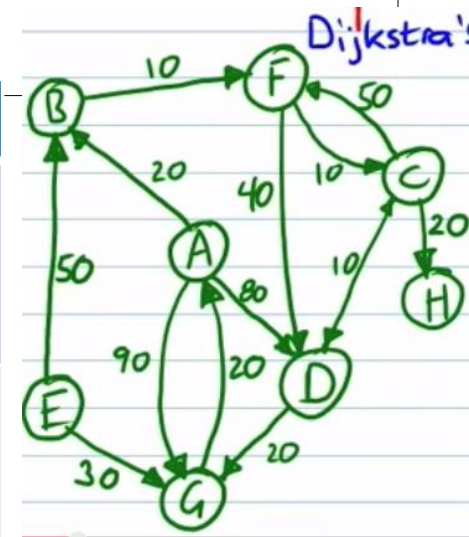
- Custos

- De C podemos ir para
 - D = 10
- O custo para chegar em D a partir de A era **70**. Agora podemos chegar em D por meio de C
- O custo para chegar em D é então somado ao custo para chegar em C



Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C				60 de:C

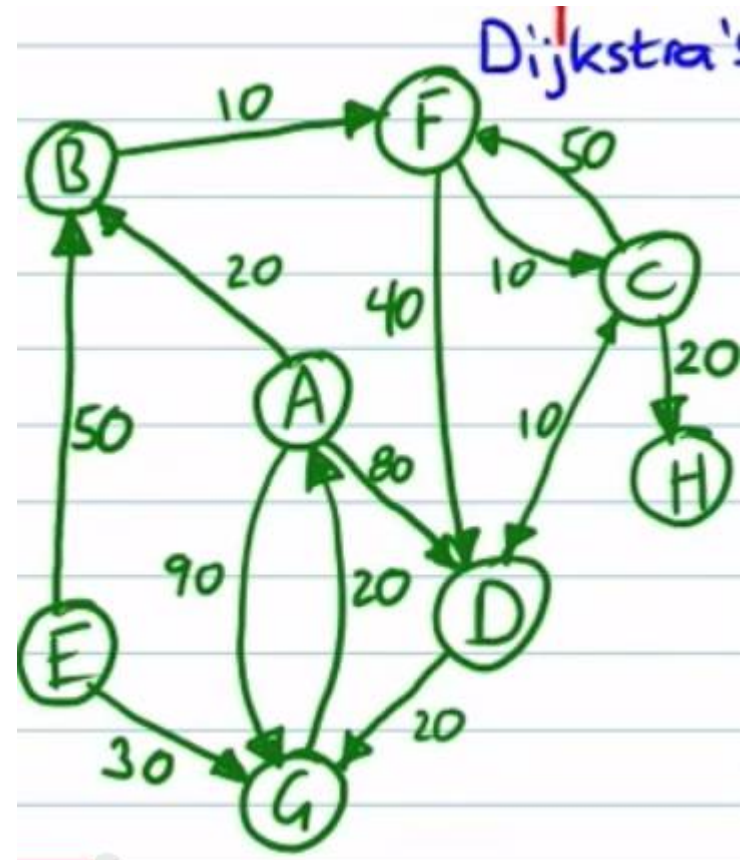


Dijkstra

- Custos

- De C podemos ir para

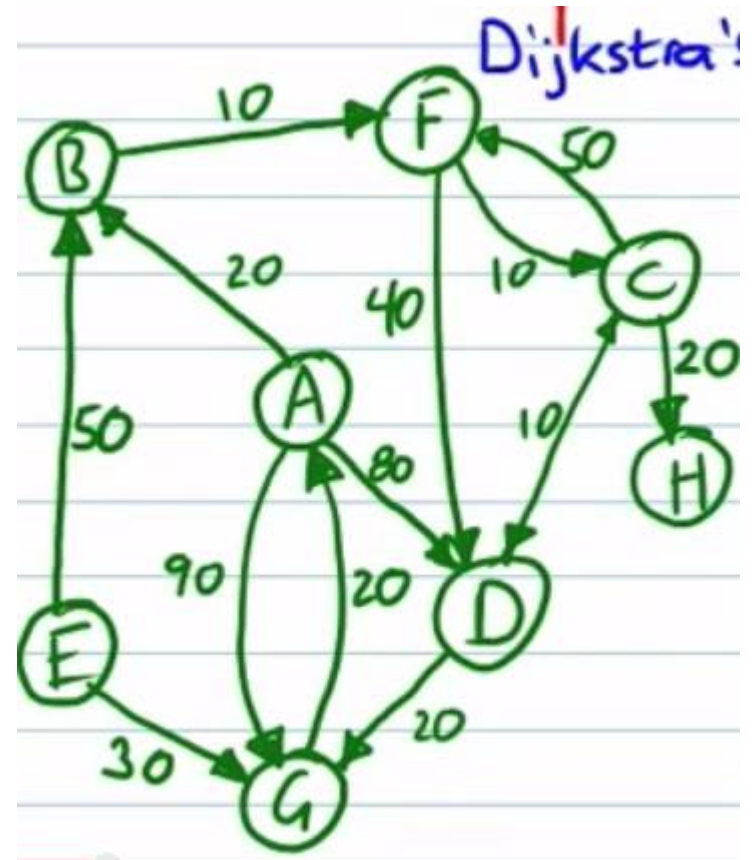
- H = 20
- D = 10
- F = 50



Dijkstra

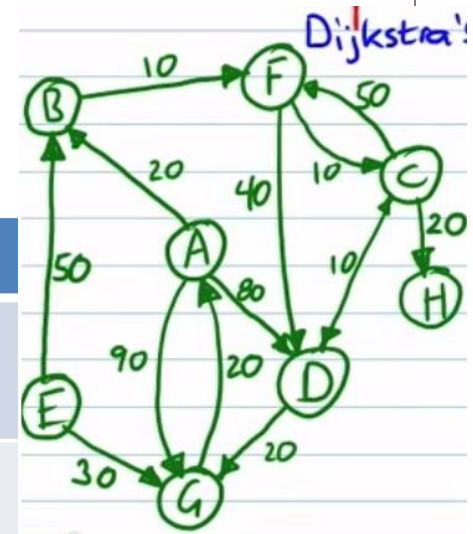
- Custos

- De C podemos ir para
 - $F = 50$
- O custo para chegar em F a partir de A era **30**. Agora podemos chegar em F por meio de C
- O custo para chegar em F é então somado ao custo para chegar em C

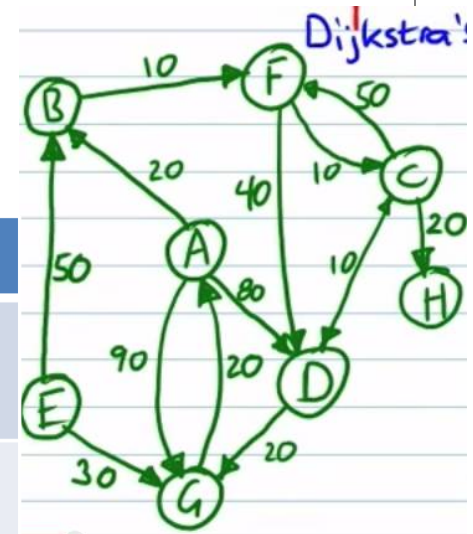


Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf	40+50 de: C	90 de: A	60 de:C



Qual o menor caminho?



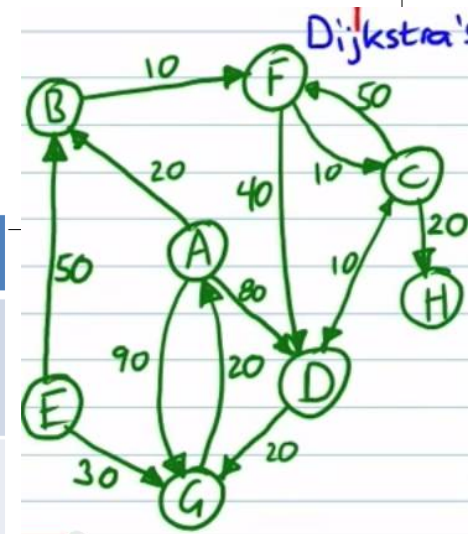
de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf	90 de: €	90 de: A	60 de:C

Com certeza o custo vindo de C será maior, pois já tínhamos determinado o menor caminho até F

Na verdade, F nem seria verificado por já temos calculado o caminho mínimo

Qual o menor caminho?

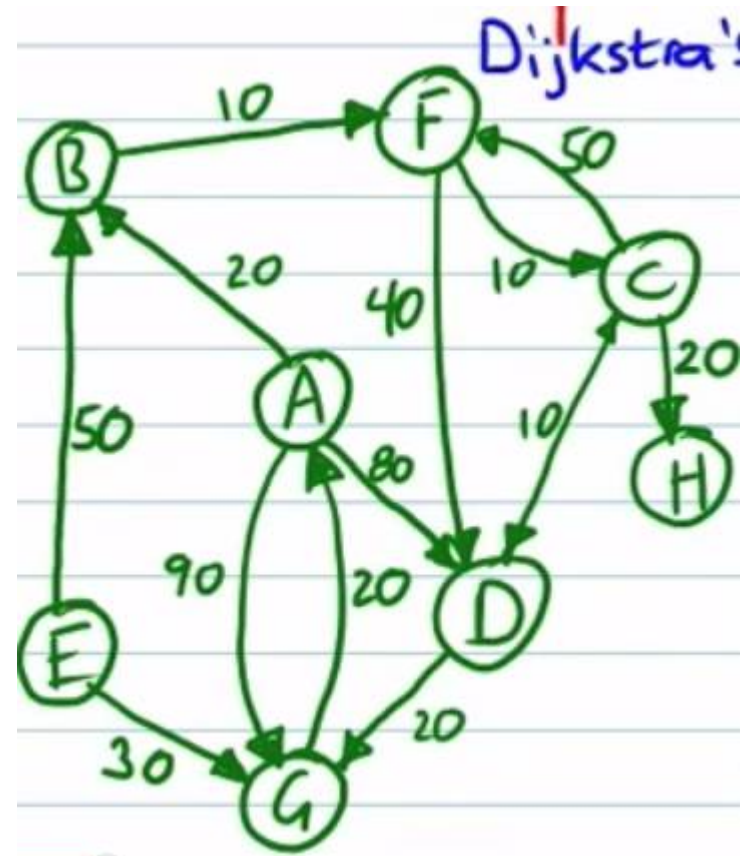
de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de:C



Já sabemos então que o menor caminho entre A e D é de custo 50, e é formado pelo seguinte caminho: A,B,F,C,D

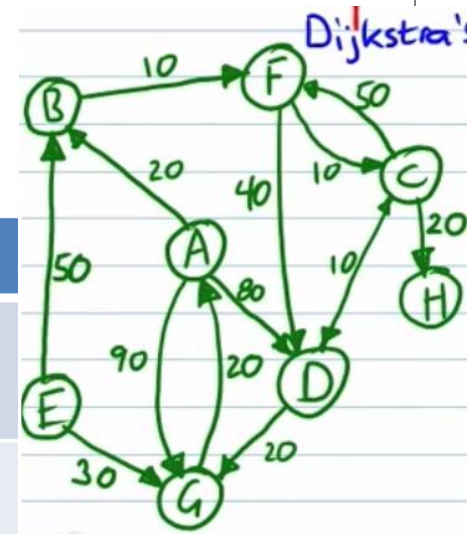
Dijkstra

- Inicia em D, e verifica as saídas de D
 - De D podemos ir para
 - G
 - C já foi determinado o menor caminho
 - Estabelecemos o custo olhando o peso das arestas



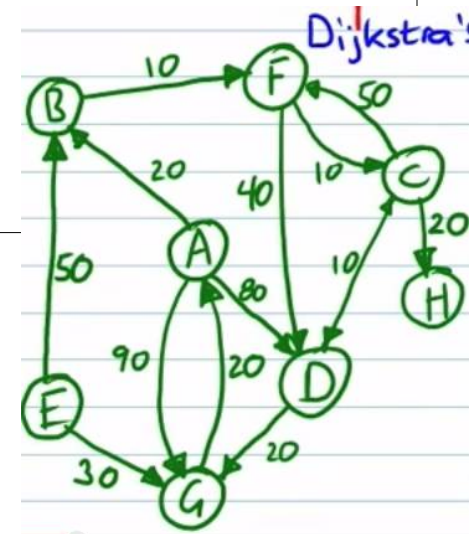
Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de:C
D						50+20 de: D	



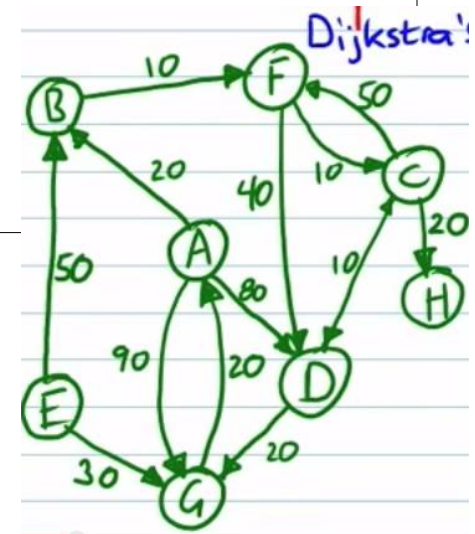
Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de: C
D				inf		70 de: D	60 de: C



Qual o menor caminho?

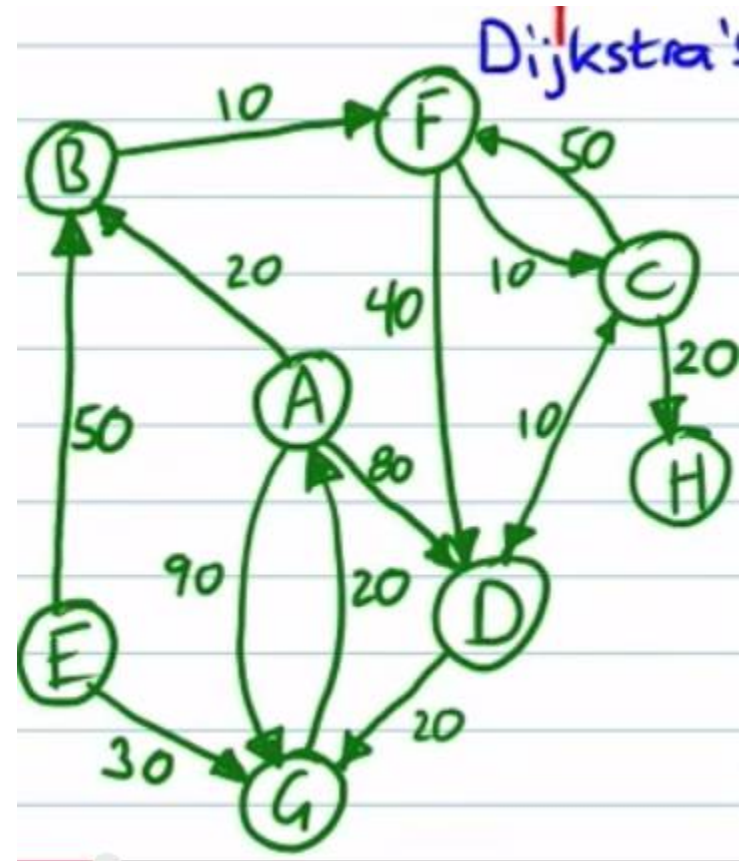
de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de: C
D				inf		70 de: D	60 de: C



Já sabemos então que o menor caminho entre A e H é de custo 60, e é formado pelo seguinte caminho: A,B,F,C,H

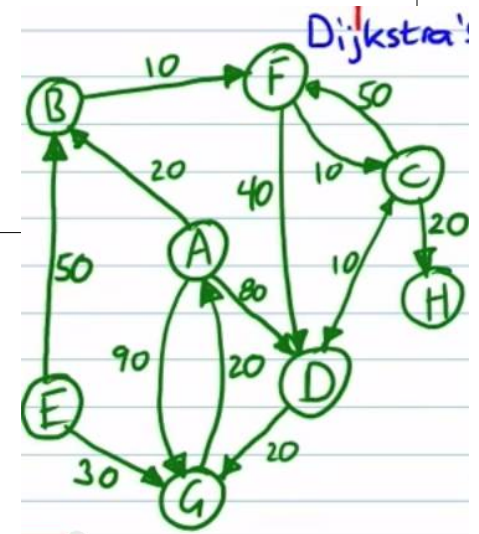
Dijkstra

- Inicia em H, e verifica as saídas de H
 - De H não podemos ir para nenhum nó.
 - Copia a tabela



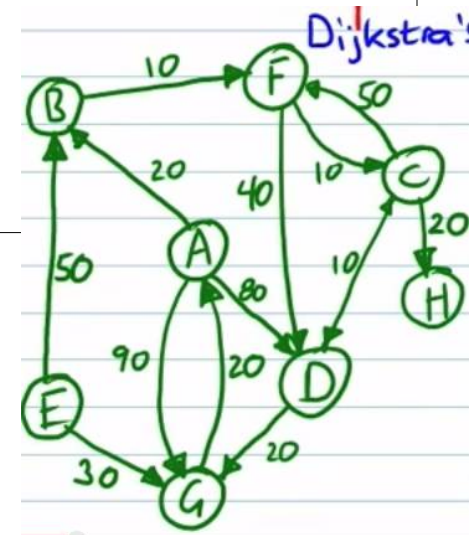
Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de: C
D				inf		70 de: D	60 de: C
H				inf		70 de: D	



Qual o menor caminho?

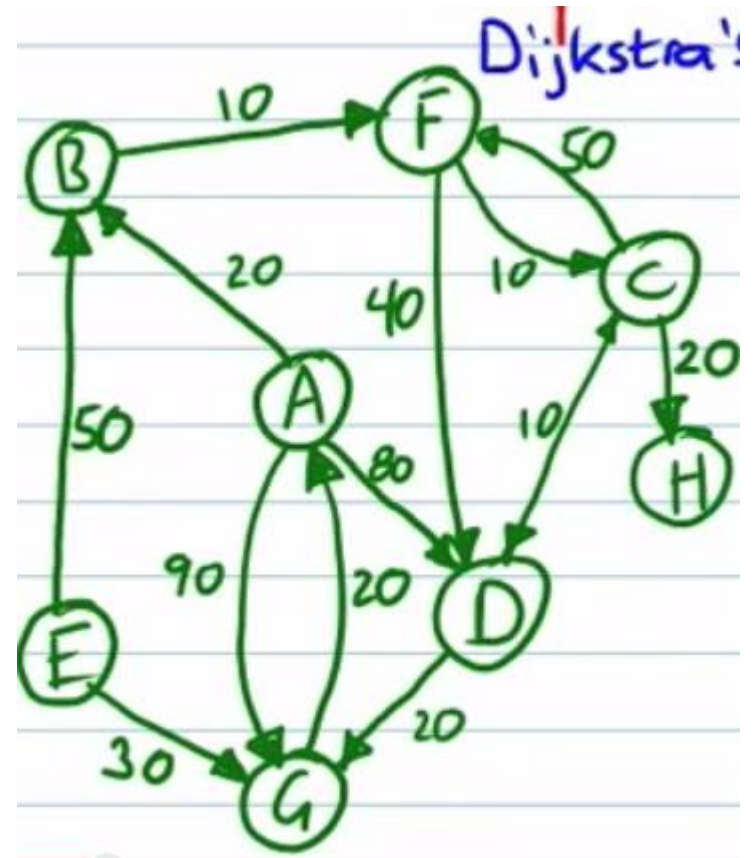
de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de: C
D				inf		70 de: D	60 de: C
H				inf		70 de: D	



Já sabemos então que o menor caminho entre A e G é de custo 70, e é formado pelo seguinte caminho: A,B,F,C,D,G

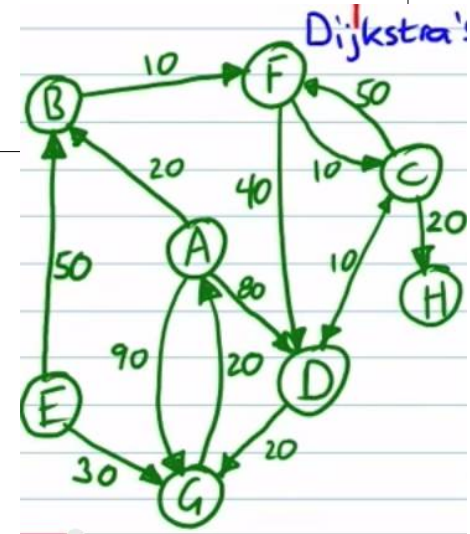
Dijkstra

- Inicia em G, e verifica as saídas de G
 - De G podemos ir para
 - A
 - A é a origem
 - Basta copiar a tabela

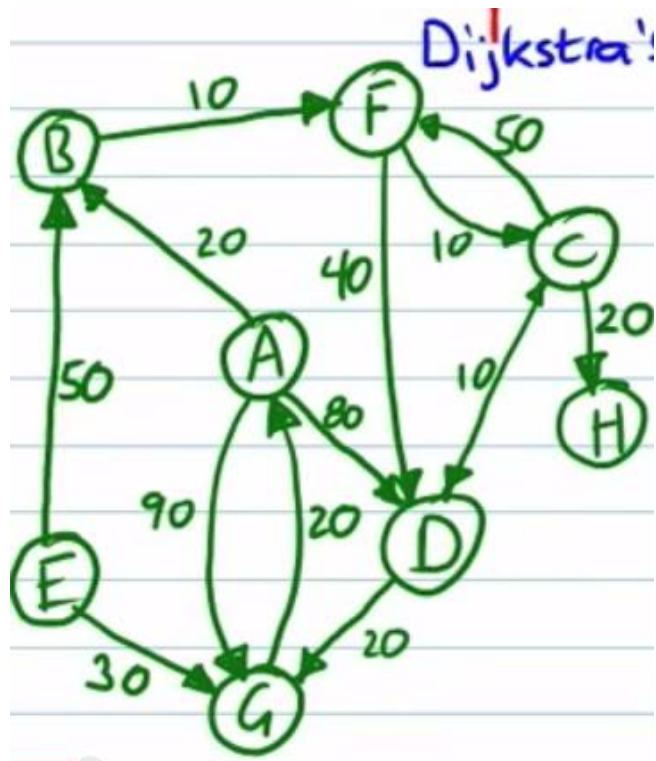


Qual o menor caminho?

de	B	C	D	E	F	G	H
A	20 de: A	inf	80 de: A	inf	inf	90 de: A	inf
B		inf	80 de: A	inf	30 de: B	90 de: A	inf
F		40 de: F	70 de: F	inf		90 de: A	inf
C			50 de: C	inf		90 de: A	60 de: C
D				inf		70 de: D	60 de: C
H				inf		70 de: D	
G				inf			



Não há caminho para o vértice E a partir de A



O Algoritmo de Dijkstra

Require: $G = (V, E)$, um grafo orientado ponderado

Require: C , uma matriz de custos associados aos vértices E

Ensure: D um vetor com as custos mínimos entre cada vértice em E e o vértice origem 1

```
1:  $S \leftarrow \{1\}$ 
2: for  $i \leftarrow 2$  to  $n$  do
3:    $D[i] \leftarrow C[1, i]$ 
4: end for
5: for  $i \leftarrow 2$  to  $n$  do
6:   encontre um vértice  $w \in V - S$  tal que  $D[w]$  é mínimo
7:    $S \leftarrow S \cup \{w\}$ 
8:   for all  $v \in V - S$  do
9:      $D[v] \leftarrow \min(D[v], D[w] + C[w, v])$ 
10:  end for
11: end for
```

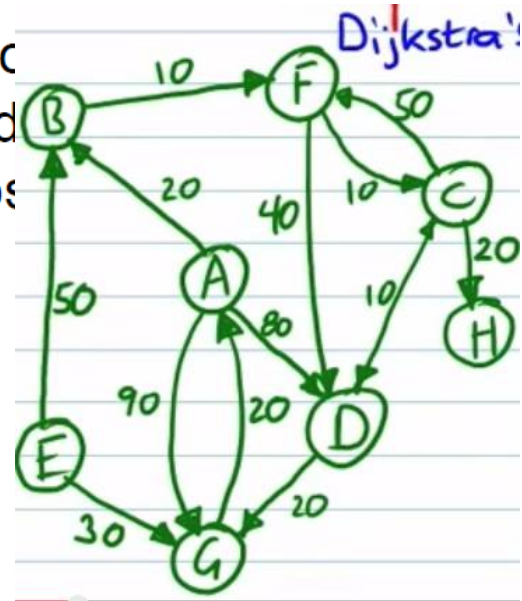
O Algoritmo de Dijkstra

Require: $G = (V, E)$, um grafo orientado por

Require: C , uma matriz de custos associada

Ensure: D um vetor com as custos mínimos
em E e o vértice origem 1

- 1: $S \leftarrow \{1\}$
- 2: **for** $i \leftarrow 2$ to n **do**
- 3: $D[i] \leftarrow C[1, i]$
- 4: **end for**
- 5: **for** $i \leftarrow 2$ to n **do**
- 6: encontre um vértice $w \in V - S$ tal que $D[w]$ é mínimo
- 7: $S \leftarrow S \cup \{w\}$
- 8: **for all** $v \in V - S$ **do**
- 9: $D[v] \leftarrow \min(D[v], D[w] + C[w, v])$
- 10: **end for**
- 11: **end for**



• Matriz C

Vetor D

	A	B	C	D	E	F	G	H
A		20		80			90	
B						10		
C				10		50		20
D							20	
E		50					30	
F			10	40				
G	20							
H								

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	inf	80	inf	inf	90	inf

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	inf	80	inf	30	90	inf

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	40	70	inf	30	90	inf

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	40	50	inf	30	90	60

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	40	50	inf	30	70	60

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	40	50	inf	30	70	60

A	B	C	D	E	F	G	H
inf	20	40	50	inf	30	70	60

- Caso for necessário reconstruir o caminho mais curto entre o vértice origem e cada vértice, pode-se manter um vetor P de vértices, tal que $P[v]$ contém o vértice imediatamente anterior ao vértice v no caminho mais curto.
- Para isso, devemos realizar uma modificação no algoritmo anterior.

O Algoritmo de Dijkstra Modificado

Ensure: P , um vetor com os caminhos de custo mínimo entre a origem e os demais vértices

```
1:  $S \leftarrow \{1\}$ 
2: for  $i \leftarrow 2$  to  $n$  do
3:    $D[i] \leftarrow C[1, i]$ 
4:    $P[i] \leftarrow 1$ 
5: end for
6: for  $i \leftarrow 1$  to  $n - 1$  do
7:   encontre um vértice  $w \in V - S$  tal que  $D[w]$  é mínimo
8:    $S \leftarrow S \cup w$ 
9:   for all  $v \in V - S$  do
10:     $D[v] \leftarrow \min(D[v], D[w] + C[w, v])$ 
11:    if  $D[w] + C[w, v] < D[v]$  then
12:       $P[v] \leftarrow w$ 
13:    end if
14:  end for
15: end for
```

Uma modificação no algoritmo de Dijkstra para determinar o caminho mais curto entre dois vértices

```
void Caminho_mais_Curto(TipoGrafo *grafo, int origem, int destino)
```

```
{
```

```
    int i, vert,k, NovaDist, min;
```

```
    int *M, *L, *A, *caminho;
```

```
    M = (int *)malloc(grafo->NumVertices*sizeof(int));
```

```
    L = (int *)malloc(grafo->NumVertices*sizeof(int));
```

```
    A = (int *)malloc(grafo->NumVertices*sizeof(int));
```

```
    caminho = (int *)malloc(grafo->NumVertices*3*sizeof(int)); vetor auxiliar
```

```
    // incializando variaveis
```

```
    for (i=0; i<grafo->NumVertices; i++)
```

```
    {
```

```
        M[i] = 0; // false -- determina se um vertice ja foi visitado
```

```
        A[i] = -1; // determina o caminho mais curto entre origem e destino
```

```
        L[i] = 300000; //infinito determina o comprimento do caminho mais curto
```

```
    }
```

```

vert = origem;
L[vert] = 0;
while (vert != destino && vert != -1) // não terminou ou caminho inexistente
{
    for(i=0;i<grafo->NumVertices; i++) // percorre vertices adjacentes de vert
        if (grafo->Mat[vert][i] != 0 && M[i]==0) // se aresta existe e ela não foi visitada
            {
                NovaDist = L[vert] + grafo->Mat[vert][i];
                if (NovaDist < L[i])
                    {
                        L[i] = NovaDist; // atualiza menor distancia
                        A[i] = vert; // atualiza caminho
                    }
            }
    M[vert] = 1; // toda a lista de adjacentes de vert já foi analisada
    min = 300000; //infinito
    vert = -1; // valor invalido
    for (i=0; i<grafo->NumVertices; i++) // encontra proximo vertice do caminho
        if (M[i]==0 && L[i] < min) //escolhe o vertice cuja aresta possui o menor peso
            {
                min = L[i]; // atualiza min
                vert = i; //atualiza vert
            }
} //fim while

```



```
// listar o caminho mais curto entre origem e destino
```

```
if (vert == destino) // encontrou um caminho
```

```
{
```

```
    printf("caminho mais curto entre %4d e %4d tem comprimento %4d: ",  
           origem, destino, L[destino] );
```

```
    caminho[0] = destino;
```

```
    k = 1;
```

```
    while (vert != origem)
```

```
    {
```

```
        caminho[k]= A[vert];
```

```
        vert = A[vert];
```

```
        k++;
```

```
    }
```

```
    for (i=k-1; i>=0; i--)
```

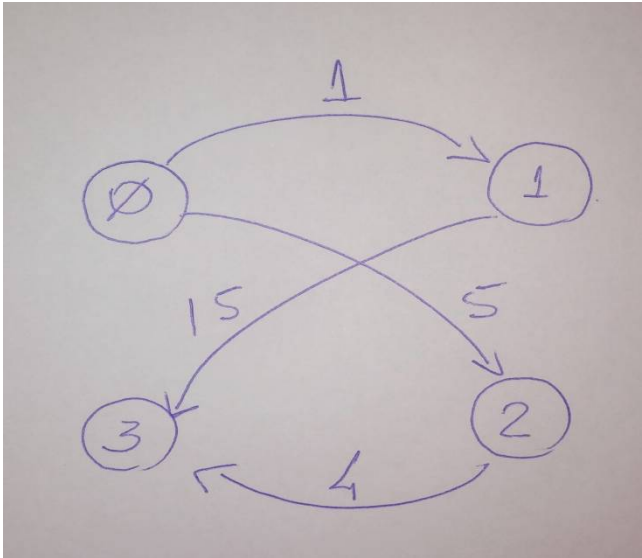
```
        printf("%4d", caminho[i]);
```

```
    }
```

```
else printf("nao existe caminho entre %4 e %4", origem, destino);
```

```
}
```

Considere o grafo:



Execute manualmente o algoritmo dado e determine o caminho mais curto entre os vértices 0 e 3.

grafo criado

0	1	5	0
0	0	0	15
0	0	0	4
0	0	0	0

M	1	0	0	0
L	0	1	5	300000
A	-1	0	0	-1

M	1	1	0	0
L	0	1	5	16
A	-1	0	0	1

M	1	1	1	0
L	0	1	5	9
A	-1	0	0	2

caminho mais curto entre 0 e 3 tem comprimento 9: 0 2 3